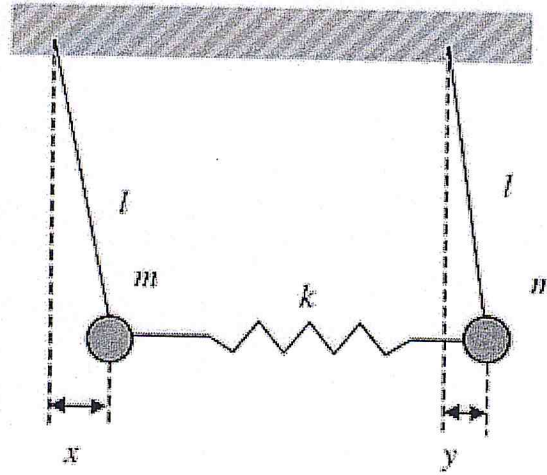


كلية التكنولوجيا

الجذع المشترك S T

التجربة الاولى



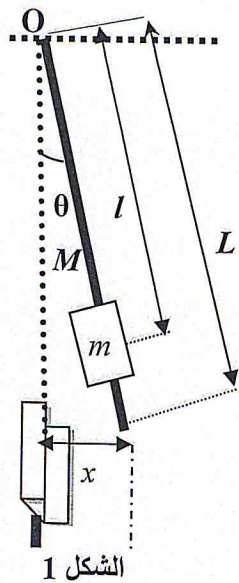
النواسان المترابطان

تاريخ إجراء التجربة: / / تاريخ إرجاع التجربة: / /

تقرير من طرف الطلبة:

الأستاذ المصحح:

اللقب	الاسم	الفوج	العلامة	ملاحظة
-1	-		20/	
-2	-		20/	
-3	-		20/	
-4	-		20/	
-5	-		20/	
-6	-		20/	



الشكل 1

I- الهدف من التجربة : تهدف التجربة إلى دراسة الاهتزازات الحرة ذات درجتين من الحرية.

II- الدراسة النظرية:

1 النواس الفيزيائي: على الشكل 1 يمثل النواس الفيزيائي خاضعا لحقل الجاذبية الأرضية. أزحه بزاوية صغيرة « θ » واطركه بدون سرعة ابتدائية : سيبدأ في الاهتزاز. لإيجاد دور الاهتزازات, نستخدم القانون الأساسي للتحريك للحركات الدورانية, لنحصل على المعادلة

$$\ddot{\theta} + \left(\frac{ML + 2ml}{2I_0} \right) g \sin \theta = 0 \quad \text{التفاضلية :}$$

حيث: I_0 يمثل عزم عطالة النواس الفيزيائي.

الأساسي للتحريك للحركات الدورانية, لنحصل على المعادلة التفاضلية (أ) جد المعادلة التفاضلية السابقة باستعمال القانون الأساسي للتحريك للحركات الدورانية:

(ب) من اجل الإزاحات الصغيرة $\sin \theta \cong \theta$, تأكد من أن المعادلة التفاضلية السابقة يمكن كتابتها على الشكل:

$$\ddot{\theta} + \left(\frac{ML + 2ml}{2I_0} \cdot g \right) \cdot \theta = 0$$

والتي يمكن كتابتها على الشكل: $\ddot{\theta} + \omega_0^2 \theta = 0$

$$T = \frac{2\pi}{\omega_0} = 2\pi \sqrt{\frac{2I_0}{(ML + 2ml)g}} \quad \text{حيث} \quad \omega_0 = \sqrt{\left(\frac{ML + 2ml}{2I_0} \cdot g \right)}$$

النواس الفيزيائي يتكون من قضيب كتلته « $M = 103 \text{ gr}$ » وطوله « $L = 60 \text{ cm}$ » و قطره « $a_{Tig} = 6 \text{ mm}$ ». تنزلق عليه اسطوانة كتلتها « $m = 209 \text{ gr}$ » ذات قطر « $a_{Cyl} = 3 \text{ cm}$ » و ارتفاع « $h = 4 \text{ cm}$ » مثبتة على بعد « $l = 58 \text{ cm}$ » (الشكل 2). بقرض أن تسارع الجاذبية « $g = 9.8 \text{ m/s}^2$ ».

ب(1) اذكر عزم عطالة النواس الفيزيائي I_0 :

$$I_0 = \dots\dots\dots$$

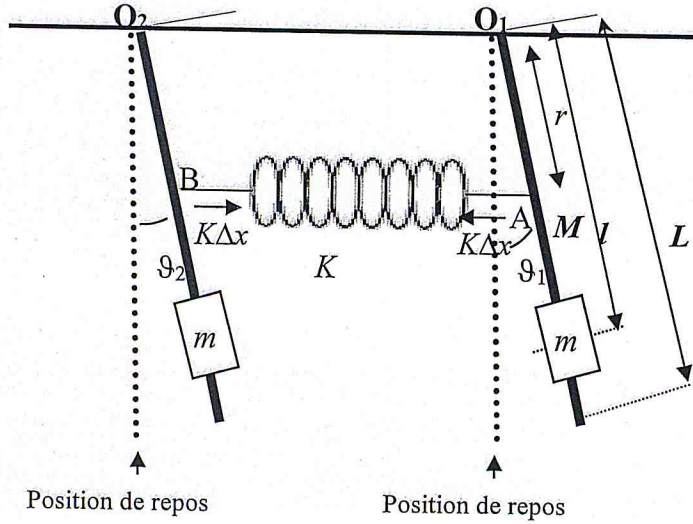
ب(2) احسب دور الاهتزازات T :

$$T = \dots\dots\dots$$

2 - النواسان المترابطان

الجملة مكونة من نواسين فيزيائيين مترابطين ذات درجتين من الحرية. في حالتنا هذه النواسين الفيزيائيين متماثلين و مربوطين ميكانيكيا بواسطة نابض مرن ثابت صلابته K وكتلته مهملة (الشكل 3). النابض مثبت في النواسين عند

النقطتين A و B , حيث $0_1A = 0_2B = r$. المسافة الأفقية بين النواسين يجب أن تكون كافية بحيث يكون النابض في حالة ارتخاء. الحركة العامة للنظام تنتج من تراكب الحركات التوافقية المستقلة و الأنيّة للنواسين, تسمى الأنماط.



الشكل 3

نستخدم القانون الأساسي للتحريك للحركات الدورانية, لنحصل على معادلات حركة النواسين:

$$\sum \vec{M}(\vec{P}_m + \vec{P}_M + F(t)) = I_0 \ddot{\theta}$$

حيث: I_0 يمثل عزم عطالة الجملة و \vec{M} عزم القوى الخارجية (قوى ثقل النواسين و مرونة النابض). القوة الناتجة عن مرونة النابض متناسبة مع الاستطالة Δx للنابض بالنسبة لوضع التوازن:

$$F = K\Delta x$$

لا اعتبارات هندسية نجد

$$\Delta x = \|\Delta \vec{x}\| = (\sin(\theta_1) - \sin(\theta_2))r \approx (\theta_1 - \theta_2)r$$

عزم مرونة النابض على النواس 1:

$$\vec{M}_1 = \vec{r} \times \vec{F} = -r^2 K(\theta_1 - \theta_2) \sin\left(\theta_1 + \frac{\pi}{2}\right) \vec{k} = -r^2 K(\theta_1 - \theta_2) \cos(\theta_1) \vec{k} \approx -r^2 K(\theta_1 - \theta_2) \vec{k}$$

حيث استعملنا التقريب $\cos(\theta) \approx 1$ من اجل الزوايا الصغيرة.

$$\vec{M}_2 = -\frac{L}{2} Mg \sin(\theta_1) \vec{k} - lmg \sin(\theta_1) \vec{k} \approx -\left(\frac{L}{2} M + lm\right) g \theta_1 \vec{k} \quad \text{وعزم قوى ثقل النواس 1:}$$

$$I_1 \ddot{\theta}_1 = -\left(\frac{L}{2} M + lm\right) g \theta_1 - r^2 K(\theta_1 - \theta_2) \quad \text{ومنه فان معادلة حركة النواس 1 تأخذ الشكل}$$

عزم مرونة النابض على النواس 2:

$$\vec{M}_1 = \vec{r} \times \vec{F} = r^2 K(\theta_1 - \theta_2) \sin\left(\frac{\pi}{2} - \theta_2\right) \vec{k} = r^2 K(\theta_1 - \theta_2) \cos(\theta_2) \vec{k} \approx r^2 K(\theta_1 - \theta_2) \vec{k}$$

$$\vec{M}_2 = -\frac{L}{2} Mg \sin(\theta_2) \vec{k} - lmg \sin(\theta_2) \vec{k} \approx -\left(\frac{L}{2} M + lm\right) g \theta_2 \vec{k} \quad \text{وعزم قوى ثقل النواس 2:}$$

$$I_2 \ddot{\theta}_2 = -\left(\frac{L}{2} M + lm\right) g \theta_2 + r^2 K(\theta_1 - \theta_2) \quad \text{ومنه فان معادلة حركة النواس 2 تأخذ الشكل}$$

هذه المعادلات تشكل جملة معادلات مترابطة, لان θ_1 و θ_2 تظهران في كل من المعادلتين. من اجل فصلهما نتبع الخطوات الآتية:

$$I(\ddot{\theta}_1 + \ddot{\theta}_2) = -\left(\frac{L}{2} M + lm\right) g(\theta_1 + \theta_2) \quad \text{بالجمع}$$

$$I(\ddot{\theta}_1 - \ddot{\theta}_2) = -\left(\left(\frac{L}{2} M + lm\right) g - 2r^2 K\right)(\theta_1 - \theta_2) \quad \text{بالطرح}$$

بتبديل المتغيرين $\varphi_1 = \theta_1 + \theta_2$ و $\varphi_2 = \theta_1 - \theta_2$ نجد معادلتين منفصلتين :

$$I \ddot{\varphi}_1 = - \left(\frac{L}{2} M + lm \right) g \varphi_1$$

$$I \ddot{\varphi}_2 = - \left(\left(\frac{L}{2} M + lm \right) g + 2r^2 K \right) \varphi_2$$



ذات الحلين

$$\omega_1 = \sqrt{\frac{g \left(\frac{LM}{2} + lm \right)}{I}}$$

مع

$$\varphi_1(t) = A_1 \cos(\omega_1 t + \phi_1)$$

$$\omega_2 = \sqrt{\frac{g \left(\frac{LM}{2} + lm \right) + 2Kr^2}{I}}$$

مع

$$\varphi_2(t) = A_2 \cos(\omega_2 t + \phi_2)$$

هي ثوابت تعين من الشروط الابتدائية. A_1, A_2, ϕ_1, ϕ_2

إذن حل معادلتى الحركة للنواسين 1 و 2 تأخذ الشكل:

$$\theta_1(t) = A_1 \cos(\omega_1 t + \phi_1) + A_2 \cos(\omega_2 t + \phi_2)$$

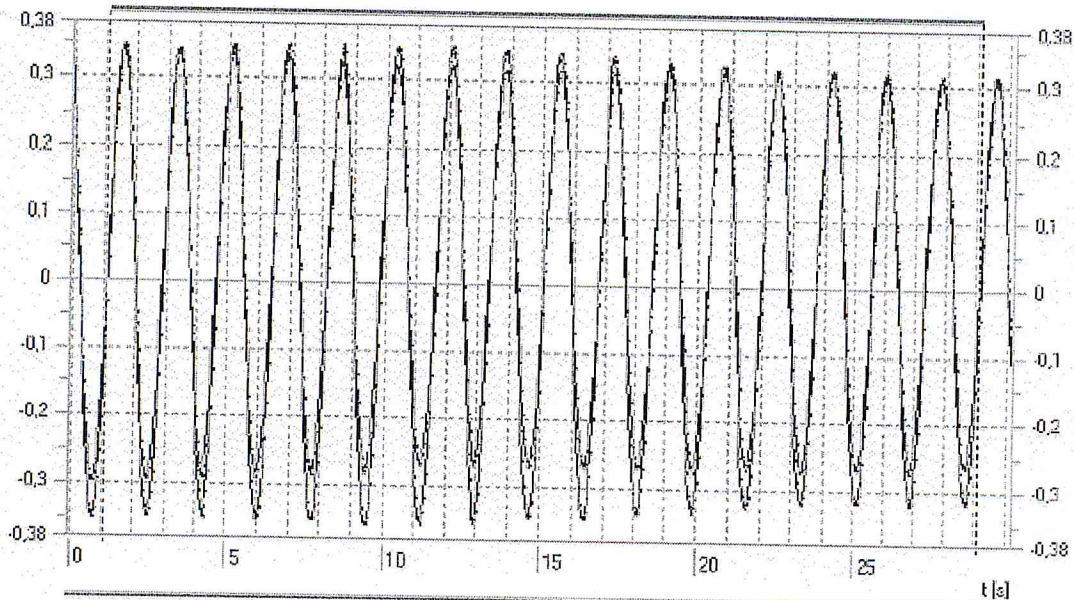
$$\theta_2(t) = A_1 \cos(\omega_1 t + \phi_1) - A_2 \cos(\omega_2 t + \phi_2)$$

نميز ثلاثة أنواع من الاهتزازات:

(1) اهتزازات متناظرة (على توافق في الطور)

من اجل الشروط الابتدائية $\theta_1(0) = \theta_2(0) = \theta_0$ و $\dot{\theta}_1(0) = \dot{\theta}_2(0) = 0$ نجد $A_1 = \theta_0$, $A_2 = 0$, $\phi_1 = 0$ و ϕ_2 غير معرفة : $\theta_1(t) = \theta_2(t) = \theta_0 \cos \omega_1 t$, ويتعلق الأمر باهتزازات بنفس التواتر. الربط لا يلعب أي دور و النابض يبقى في نفس الوضعية من التوتر بدور :

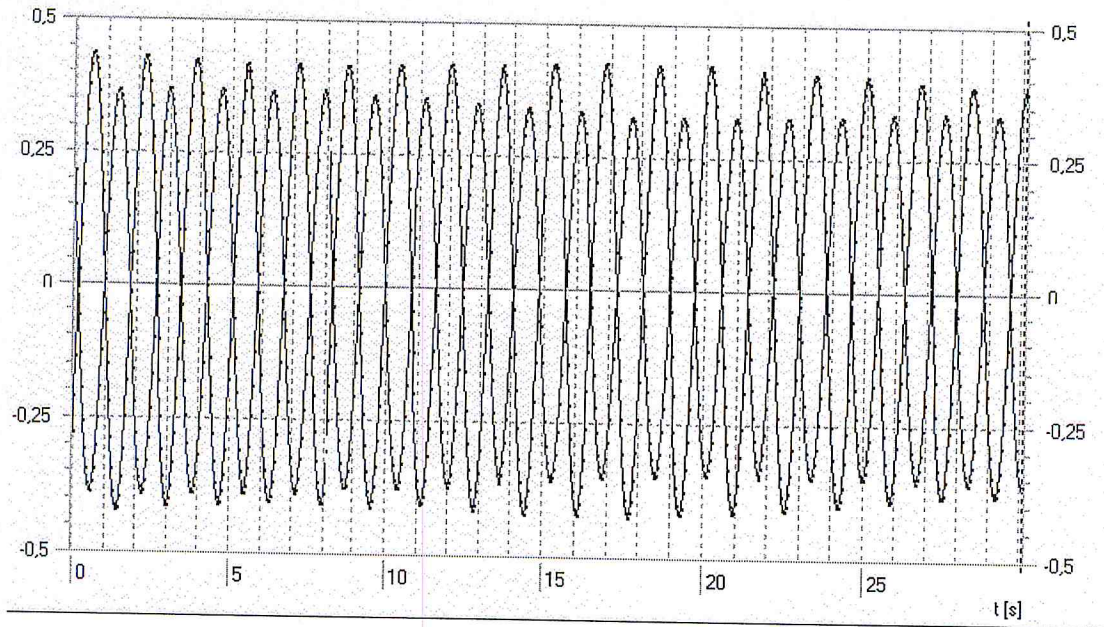
$$T_{\omega_1} = \frac{2\pi}{\omega_1} = 2\pi \sqrt{\frac{2I}{(ML + 2ml)g}}$$



(2) اهتزازات غير متناظرة (على تعاكس في الطور)

من اجل الشروط الابتدائية $\theta_1(0) = \theta_0, \theta_2(0) = -\theta_0$ و $\dot{\theta}_1(0) = \dot{\theta}_2(0) = 0$ نجد $A_1 = 0, A_2 = \theta_0$, $\phi_1 = 0$ و $\phi_2 = \pi$ غير معرفة : $\leftarrow -\theta_1(t) = \theta_2(t) = \theta_0 \cos \omega_2 t$, ويتعلق الأمر مجددا باهتزازات بنفس التواتر. الربط يلعب دور التقليل في قيمة الدور :

$$T_{\omega_2} = \frac{2\pi}{\omega_2} = 2\pi \sqrt{\frac{2I}{(ML + 2ml)g + 4Kr^2}}$$



(3) اهتزازات الخفقان

من اجل الشروط الابتدائية $\theta_1(0) = \theta_0, \theta_2(0) = 0$ و $\dot{\theta}_1(0) = \dot{\theta}_2(0) = 0$ نجد $A_1 = A_2 = \theta_0/2$ و $\phi_1 = \phi_2 = 0$:

$$\theta_1(t) = \theta_0 \cos\left(\frac{\omega_2 - \omega_1}{2}t\right) \cos\left(\frac{\omega_2 + \omega_1}{2}t\right) \leftarrow$$

$$\theta_2(t) = \theta_0 \sin\left(\frac{\omega_2 - \omega_1}{2}t\right) \sin\left(\frac{\omega_2 + \omega_1}{2}t\right)$$

إذا كان عزم قوى المرونة (الترابط) ضعيف مقارنة بعزم نقل النواس $(Kr^2 \ll (ML/2 + ml)g)$ فإن $\omega_1 \approx \omega_2$ أي $\cos\left(\frac{\omega_2 + \omega_1}{2}t\right)$ و $\sin\left(\frac{\omega_2 - \omega_1}{2}t\right)$ تتغيران ببطء مقارنة ب $\cos\left(\frac{\omega_2 - \omega_1}{2}t\right)$ وبذلك فإن $\omega_2 - \omega_1 \ll \omega_2 + \omega_1$

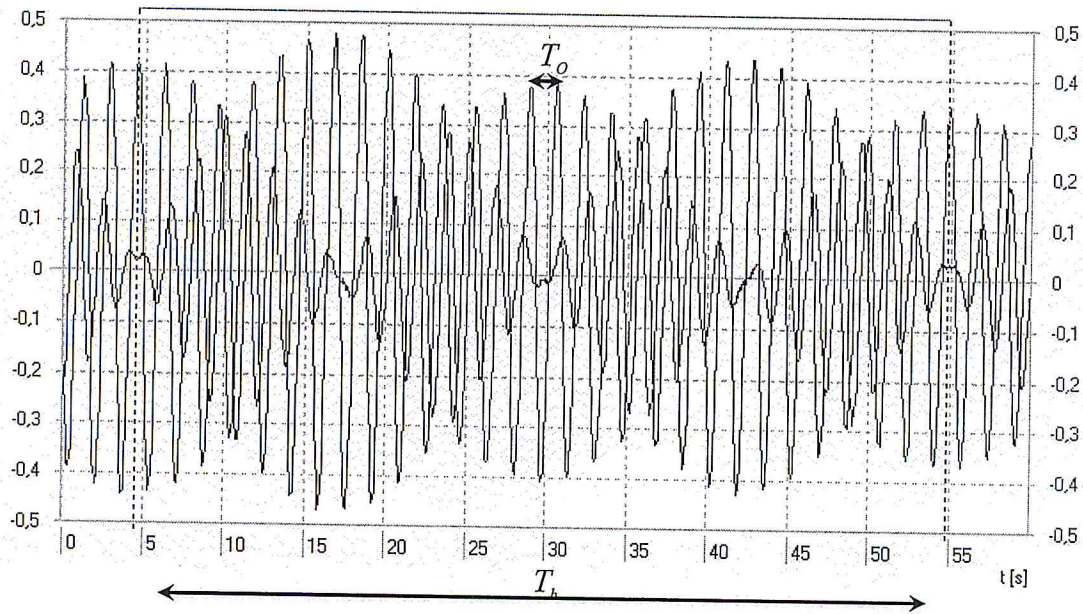
و $\sin\left(\frac{\omega_2 + \omega_1}{2}t\right)$. نلاحظ ان سعة الاهتزاز إحدى النواسين, بالتواتر $\frac{(\omega_2 + \omega_1)}{2}$, تعدل بالتواتر الضعيف

$\frac{(\omega_2 - \omega_1)}{2}$ و فرق الطور $\frac{\pi}{2}$ بين الجب و التجب تفسر الخفقان بين النواسين : احدهم يهتز بسعة عظمى والآخر متوقف, أي أن الطاقة الميكانيكية تنتقل في كل اهتزازة من احد النواسين للآخر عن طريق النابض. دور الاهتزاز يساوي إلى :

$$T_o = \frac{2\pi}{(\omega_1 + \omega_2)/2} = \frac{2T_{\omega_1}T_{\omega_2}}{T_{\omega_1} + T_{\omega_2}}$$

ودور الخفقان، يوافق زمن المحصور بين ثلاث توقفات متتالية لنفس النوايس، يساوي إلى :

$$T_b = \frac{2\pi}{(\omega_1 - \omega_2)/2} = \frac{2T_{\omega_1} T_{\omega_2}}{T_{\omega_1} - T_{\omega_2}}$$



3. إيجاد ثابت الصلابة للنابض

1.3. الطريقة الحركية

نستطيع إيجاد ثابت الصلابة للنابض K باستعمال T_{ω_1} و T_{ω_2} للنوايس المترابطين.

$$K_{dyn} = \frac{(ML + 2ml)g}{4r^2} \left(\left(\frac{T_{\omega_1}}{T_{\omega_2}} \right)^2 - 1 \right)$$

هذه العلاقة نستطيع التحقق منها باستعمال عبارتي T_{ω_1} و T_{ω_2} للنوايس المترابطين.

2.3. الطريقة السكونية

في حالة السكون $\ddot{\theta}_1(t) = \ddot{\theta}_2(t) = 0$ ومن معادلة الحركة للنوايس نستطيع إيجاد

$$0 = -\left(\frac{L}{2} M + lm \right) g \theta_1 - r^2 K (\theta_1 - \theta_2)$$

ومنه

$$K_{Sta} = \frac{(ML + 2ml)g}{2r^2} \left(\frac{\theta_1}{\theta_2 - \theta_1} \right)$$

من اجل النوايس المترابطين والمتماثلين احسب

$$T_{\omega_2} = \dots\dots\dots s, \quad T_{\omega_1} = \dots\dots\dots s, \quad T_b = \dots\dots\dots s, \quad T_O = \dots\dots\dots s$$

$$K_{dyn} = \dots\dots\dots N/m, \quad K = \dots\dots\dots N/m$$

تعطى : تمدد النابض $\Delta x = 16 \text{ Cm}$ من اجل كتلة معلقة قدرها $m' = 50 \text{ g}$, $r = 18 \text{ Cm}$, $g = 9.8 \text{ m/s}^2$.

الجزء العملي

حقق التركيب وفق الشكل 3 مثبتا النابض على نفس المسافة من محور الدوران لكلا النواسين ($r = 18\text{Cm}$). البعد الأفقي بين النواسين يجب أن يكون كافي بحيث يكون النابض في وضع الارتخاء. (قس طول النابض في وضع الارتخاء واجعل المسافة من محور الدوران لكلا النواسين مساوية له. ملاحظة: مقدار إزاحة النواسين يكون « $x = 5\text{Cm}$ » خلال التجربة

(1) من اجل النواس الفيزيائي، قس (5 مرات) دور الاهتزاز ثم احسب الدور \bar{T} وقارنه مع النتيجة النظرية. علق.

(2) أحسب عزم عطالة النواس الفيزيائي \bar{T} وقارنه مع النتيجة النظرية. علق.

$$I = I_0 = \dots\dots\dots$$

(3) قس تمدد النابض المستعمل Δx من اجل كتلة معلقة قدرها $m' = 50\text{g}$ واحسب ثابت الصلابة K .

$$K = \dots\dots\dots \text{N/m}, \Delta x = \dots\dots\dots \text{Cm}$$

(4) قس من اجل النواسين المترابطين، T_{ω_1} و T_{ω_2} (5 مرات) واستنتج \bar{T}_{ω_1} و \bar{T}_{ω_2} . قارنها مع النتائج النظرية. علق.

القياس	5	4	3	2	1
$\bar{T} =$					
$\bar{T}_{\omega_1} =$					
$\bar{T}_{\omega_2} =$					

(5) قس من اجل الخفقان T_b و T_0 وقارنها مع النتائج النظرية. علق.

$$T_0 = \dots\dots\dots T_b = \dots\dots\dots$$

(6) أزيح النواس الأيسر بزاوية θ_2 الموافقة ل « $x = 7\text{Cm}$ » و قس الزاوية المسجلة θ_1 للنواس اليمين واحسب

$$K_{Sta} = \dots\dots\dots K_{Sta}$$

(7) احسب K_{dyn} : $K_{dyn} = \dots\dots\dots$ وقرنه مع K و K_{Sta} . علق.

[illegible]